Étude de bruit neutronique d'un réacteur à eau bouillante par une méthode stochastique

M. Matthey

► To cite this version:

M. Matthey. Étude de bruit neutronique d'un réacteur à eau bouillante par une méthode stochastique. *Revue de Physique Appliquée*, 1976, 11 (4), pp.489-496. 10.1051/rphysap:01976001104048900 . jpa-00244084

HAL Id: jpa-00244084

<https://hal.science/jpa-00244084>

Submitted on 1 Jan 1976

HAL is a multi-disciplinary open access archive for the deposit and dissemination of scientific research documents, whether they are published or not. The documents may come from teaching and research institutions in France or abroad, or from public or private research centers.

L'archive ouverte pluridisciplinaire **HAL**, est destinée au dépôt et à la diffusion de documents scientifiques de niveau recherche, publiés ou non, émanant des établissements d'enseignement et de recherche français ou étrangers, des laboratoires publics ou privés.

Classification
 Physics Abstracts
 1.650 — 4.320 — 4.610

ÉTUDE DE BRUIT NEUTRONIQUE D'UN RÉACTEUR A EAU BOUILLANTE PAR UNE MÉTHODE STOCHASTIQUE

M. MATTHEY

Laboratoire de Génie Atomique de l'Ecole Polytechnique Fédérale de Lausanne, Suisse

(Reçu le 22 décembre 1975, accepté le 16 mars 1976)

Résumé. — Un formalisme stochastique basé sur l'équation de Chapman-Kolmogorov permet de décrire le comportement d'un réacteur à eau bouillante, considéré comme ponctuel et soumis à un processus de Markov. La densité spectrale énergétique du bruit neutronique (DSN), la fonction de transfert (FT) et le bruit d'entrée du réacteur sont calculés et une forme analytique approchée est proposée pour chacune de ces fonctions. Une étude paramétrique en fonction de la puissance du réacteur et du coefficient de contre-réaction de vide est présentée ainsi que l'interprétation de l'existence d'une résonance sur la DSN et la FT. Les limites de validité des approximations sont indiquées.

Abstract. — A stochastic formalism based on the Chapman-Kolmogorov equation allows us to describe the behaviour of a boiling water reactor, considered as punctual and subject to a Markov process. Neutron power spectral density (DSN), transfer function (FT) and input noise are calculated and an approximate analytical expression is proposed for each function. A parametric study, with reactor power and void coefficient as variables, is performed and an interpretation for the presence of a peak on the DSN and FT is also proposed. The validity limits of the approximations are given.

1. Introduction et hypothèses générales. — Le caractère aléatoire des événements affectant la population neutronique d'un réacteur nucléaire a conduit de nombreux auteurs à considérer ce dernier comme un système physique décrit par un processus de Markov. Ce type d'approche a été particulièrement utilisé pour la description de réacteurs de puissance nulle et de nombreuses expériences ont permis d'en vérifier la validité (cf. par exemple [1]). D. R. Harris [2] et P. R. Pluta [3] ont été parmi les premiers à utiliser les méthodes stochastiques pour décrire le comportement et les caractéristiques des réacteurs de puissance, dans lesquels les effets de contre-réaction jouent un rôle primordial sur les fluctuations internes de réactivité. Diverses sources de bruit des réacteurs de puissance (fluctuations de la température du combustible et du réfrigérant, fluctuations du débit massique du réfrigérant) ont été étudiées par K. Saito [4] et N. Morishima [5] en utilisant un modèle ponctuel du réacteur. Nous développons dans cette étude un modèle théorique simple d'un réacteur à eau bouillante, considéré comme ponctuel avec un seul groupe de neutrons retardés. Nous admettons de plus que les fluctuations des caractéristiques physiques du réfrigérant, telles sa température, son débit massique ou sa pression, sont négligeables. Le réfrigérant constitue un réservoir infini de chaleur à température constante. Nous négligeons également l'effet dû aux mouvements

aléatoires des bulles dans le réfrigérant ; ces différentes simplifications permettent une description analytique de la source de bruit globale due aux effets de contre-réaction de vide. Signalons que récemment G. Kosaly *et al.* [6] ont proposé un modèle spatial simple tenant compte de l'effet des sources locales de bruit (négligées ici) sur les fluctuations de la population neutronique d'un réacteur à eau bouillante.

2. Le modèle. — Le traitement théorique des équations stochastiques est semblable à celui exposé dans les articles de N. Morishima [5] et M. Lax [7]. Pour la formulation des effets de contre-réaction, il est fait référence aux publications de R. P. Pluta [3] et R. Isnard [8].

En utilisant la théorie des processus aléatoires [9], nous pouvons écrire l'équation de Chapman-Kolmogorov suivante :

$$P(\mathbf{y}, t + \Delta t | \mathbf{y}_0, t_0) = \sum_{\mathbf{y}'} P(\mathbf{y}', t | \mathbf{y}_0, t_0) \cdot P(\mathbf{y}' \rightarrow \mathbf{y}, \Delta t) \quad (1)$$

avec :

$$P(\mathbf{y}, t | \mathbf{y}_0, t_0)$$

probabilité conditionnelle d'existence de l'état $\mathbf{y}$ au temps t , étant donné l'état $\mathbf{y}_0$ au temps t_0 ;

$$P(\mathbf{y}' \rightarrow \mathbf{y}, \Delta t)$$

est la probabilité de transition de l'état y' vers l'état y durant Δt .

De plus l'éq. (1) doit satisfaire à la condition initiale

$$\lim_{t \rightarrow t_0} P(y, t | y_0, t_0) = \delta(y - y_0) = \begin{cases} 1 & \text{si } y \equiv y_0 \\ 0 & \text{si } y \neq y_0 \end{cases} \quad (2)$$

Les variables aléatoires décrivant l'état y du réacteur sont :

N : nombre total de neutrons dans le réacteur ;
 C : nombre total de précurseurs dans le réacteur ;

$$\theta_u = \frac{M_u \cdot C_u \cdot T_u}{q}$$

est une quantité associée à la température T_u du combustible, dont la masse totale est M_u et la chaleur spécifique C_u ;

$$V = \frac{\Omega_v \cdot \rho_v \cdot h_v}{q}$$

est une quantité associée au volume Ω_v de vapeur contenue dans le réacteur. h_v et ρ_v sont respectivement l'enthalpie de vaporisation et la densité de la vapeur ;
 q est l'énergie moyenne libérée par fission.

Le réfrigérant (qui est aussi le modérateur et le réflecteur) est considéré comme un réservoir infini de chaleur à la température T_{M_0} . A cette température constante correspond la quantité

$$\theta_{M_0} = T_{M_0} \cdot C_u \cdot M_u \cdot q^{-1}.$$

Les transitions intervenant dans l'éq. (1) sont mentionnées dans le tableau I.

Supposons Δt suffisamment petit pour qu'un seul événement du tableau I conduise de l'état y' à l'état y ; nous aurons [5]

$$P(y' \rightarrow y, \Delta t) = \omega_{y'y} \Delta t + \left[1 - \sum_{y''} \omega_{yy''} \Delta t \right] \delta(y' - y) \quad (3)$$

dans laquelle $\omega_{y'y}$ est la probabilité par unité de temps qu'un quelconque des événements élémentaires assure la transition $y' \rightarrow y$ ($\omega_{y'y} = 0$ si $y' \equiv y$).

Définissons de plus la probabilité de transition totale hors de l'état y' durant Δt par

$$\Gamma_{y'} \Delta t = \sum_{y''} \omega_{y'y''} \Delta t. \quad (4)$$

Les événements élémentaires s'excluant mutuellement, nous pouvons écrire, en relation avec le tableau I :

$$\omega_{y'y} = \sum_i T_i(y') \cdot \left[\prod_k \delta(y'_k - y_k + q_{iyk}) \right]. \quad (5)$$

A l'aide de ces résultats, l'éq. (1) devient :

$$\frac{\partial}{\partial t} P(y, t | y_0, t_0) = \sum_{y'} P(y', t | y_0, t_0) \omega_{y'y} - \Gamma_y P(y, t | y_0, t_0). \quad (6)$$

3. Covariances et corrélations. — Les moments du n -ième ordre de la probabilité de transition $\omega_{yy'}$ sont définis par :

$$D_n(y^n) = \frac{1}{n!} \sum_{y'} \omega_{yy'} (y' - y)^n. \quad (7)$$

Valeurs moyennes : Moments du 1^{er} ordre.

TABLEAU I

Événements élémentaires dans un réacteur à eau bouillante

i	Événement	Taux [T_i]	Accroissement net par événement [q_{iyk}]			
			N	C	θ_u	V
1.	Décroissance d'un précurseur	λC	+ 1	- 1	0	0
2.	Disparition stérile d'un neutron	$\alpha_c N$	- 1	0	0	0
3.	Fission (libérant avec une probabilité $p(v_0, v_1)$ v_0 neutrons et v_1 précurseurs)	$\alpha_f p(v_0, v_1) N$	$v_0 - 1$	v_1	1	0
4.	Transfert de chaleur combustible $\rightarrow$ réfrigérant (sans formation de vapeur)	$\alpha_{um} \theta_u$	0	0	- 1	0
5.	Transfert de chaleur combustible $\rightarrow$ réfrigérant, suivi d'apparition de vapeur	$\alpha_{uv} \theta_u$	0	0	- 1	+ 1
6.	Transfert de chaleur réfrigérant $\rightarrow$ combustible	$\alpha_{mu} \theta_{M_0}$	0	0	+ 1	0
7.	Condensation de vapeur, suivie d'un transfert de chaleur réfrigérant $\rightarrow$ combustible	$\alpha_{vu} \theta_{M_0}$	0	0	+ 1	- 1
8.	Fuite de vapeur	$\alpha_v V$	0	0	0	- 1
9.	Emission d'un neutron par une source d'intensité S (neutrons/sc)	S	+ 1	0	0	0

La signification des divers coefficients et paramètres de ce tableau est donnée en annexe.

La valeur moyenne de y , compte tenu des conditions initiales en t_0 , sera donnée par

$$\langle y \rangle_0(t) = \sum_y y P(y, t | y_0, t_0). \quad (8)$$

Utilisant l'éq. (6) et la définition (7), la dérivée temporelle de (8) nous donne

$$\frac{d}{dt} \langle y \rangle_0(t) = \langle D_1(y) \rangle_0. \quad (9)$$

Les moments du 1^{er} ordre s'écrivent, en tenant compte de l'équation (5) dans la définition (7) :

$$D_1(y) = A \cdot y + S \quad (10)$$

avec :

$$A \equiv \begin{bmatrix} \alpha_f(\langle v_0 \rangle - 1) - \alpha_c & \lambda & 0 & 0 \\ \alpha_f \langle v_1 \rangle & -\lambda & 0 & 0 \\ \alpha_f & 0 & -(\alpha_{um} + \alpha_{uv}) & 0 \\ 0 & 0 & \alpha_{uv} & -\alpha_v \end{bmatrix}$$

et

$$S \equiv \begin{bmatrix} S \\ 0 \\ (\alpha_{mu} + \alpha_{vu}) \theta_{M_0} \\ -\alpha_{vu} \theta_{M_0} \end{bmatrix}.$$

Nous supposons que :

- les échanges de chaleur entre combustible et réfrigérant (liquide ou vapeur) ne dépendent que de leur différence de température ; nous écrivons $\alpha_{um} = \alpha_{mu}$ et $\alpha_{uv} = \alpha_{vu}$ ce qui permet de définir $\alpha = \alpha_{um} + \alpha_{uv}$ et $g = \alpha_{uv}/\alpha$;

- la probabilité de capture d'un neutron (α_c) dépend linéairement de la température du combustible et de la fraction de vapeur dans le réacteur ; il vient :

$$\alpha_c = \alpha_{cR} - \gamma_1(\theta_u - \theta_{uR}) - \gamma_2(V - V_R) \quad (11)$$

en supposant α_c connu pour un état de référence y_R .

Comme la réactivité est donnée par (cf. [8]) :

$$\rho = \frac{\alpha_f(\langle v \rangle - 1) - \alpha_c}{\alpha_f \langle v \rangle} \quad (12)$$

avec

$$\langle v \rangle = \langle v_0 \rangle + \langle v_1 \rangle$$

et

$$\langle v_1 \rangle = \beta \langle v \rangle,$$

nous pouvons définir les coefficients de contre-réaction en réactivité suivants :

— coefficient de température du combustible :

$$\frac{\partial \rho}{\partial T_u} = t_c = \frac{\gamma_1 \cdot M_u \cdot C_u}{\alpha_f \langle v \rangle \cdot q};$$

— coefficient de vide :

$$\frac{\partial \rho}{\partial \Omega_v} = v_c = \frac{\gamma_2 h_v \rho_v}{\alpha_f \langle v \rangle \cdot q};$$

γ_1 : coefficient de température agissant sur la capture des neutrons dans le combustible (effet Doppler) ;

γ_2 : coefficient de vide agissant sur l'absorption des neutrons dans le réfrigérant (effet de densité).

Introduisons l'état y_M décrivant le comportement moyen du réacteur

$$(y_M = \lim_{t_0 \rightarrow -\infty} \langle y \rangle_0(t))$$

et écrivons

$$y = y_M + \Delta y.$$

La forme des contre-réactions nous permet d'écrire :

$$\begin{aligned} A &= A(y_R - y) = A(y_R - y_M + \Delta y) \\ &= A(y_R - y_M) + \sum_i A_i \Delta y_i. \end{aligned} \quad (14)$$

Alors les moments du 1^{er} ordre (eq. (10)) peuvent s'écrire

$$D_1(y) = [A(y_R - y_M) \cdot y_M + S] + [A(y_R - y_M) + L^T] \Delta y \quad (15)$$

expression dans laquelle L^T est la transposée de la matrice L , dont les éléments sont définis par

$$L_{il} = \sum_k A_{ik} y_{M,k}.$$

L'état y_M satisfait à l'équation

$$\frac{d}{dt} y_M = A(y_R - y_M) \cdot y_M + S.$$

Si l'on se place dans le cas d'un réacteur stationnaire, et si l'on choisit $y_R \equiv y_M$, il viendra

$$\frac{d}{dt} y_M = 0$$

et l'éq. (9) s'écrit :

$$\frac{d}{dt} \langle \Delta y \rangle_0 = A(y_M) \cdot \langle \Delta y \rangle_0 \quad (16)$$

avec

$$A(y_M) = A(y_M) + L^T(y_M)$$

$$A(y_M) = \begin{bmatrix} \frac{\rho_M - \beta}{tg} & \lambda & \gamma_1 N_M & \gamma_2 N_M \\ \frac{\beta}{tg} & -\lambda & 0 & 0 \\ \alpha_f & 0 & -\alpha & 0 \\ 0 & 0 & g\alpha & -\alpha_v \end{bmatrix}$$

$$\rho_M = \rho(\alpha_{cR} = \alpha_{cM})$$

$$k_M = \frac{1}{1 - \rho_M}$$

$$\alpha_f \langle v \rangle = \frac{k_M}{l} = \frac{1}{tg}$$

l = temps de vie des neutrons ; t_g = temps de génération
 k_M = coefficient de multiplication effectif des neutrons.

Covariances et fonctions de corrélations. — Les fonctions de covariances sont définies par

$$\langle y_k \cdot y_l \rangle_0(t) = \sum_y y_k y_l P(y, t | y_0, t_0) \quad (17)$$

ou, sous forme matricielle

$$\langle y^2 \rangle_0(t) = \sum_y y^2 P(y, t | y_0, t_0). \quad (18)$$

En dérivant l'éq. (18) par rapport au temps, il vient

$$\frac{d}{dt} \langle y_k \cdot y_l \rangle_0 = 2 \langle D_2(y_k y_l) \rangle + \langle y_k D_1(y_l) \rangle + \langle y_l D_1(y_k) \rangle$$

ou

$$\frac{d}{dt} \langle y^2 \rangle_0 = 2 \langle D_2(y^2) \rangle + 2 \langle y \cdot D_1(y) \rangle. \quad (19)$$

En utilisant l'état y_M et les résultats précédemment obtenus pour $D_1(y)$, nous obtenons les fonctions de covariances des variables centrées $\Delta y = y - y_M$:

$$\frac{d}{dt} \langle \Delta y^2 \rangle_0 \cong 2 D_2(y_M) + \langle \Delta y^2 \rangle_0 A^T(y_M) + A(y_M) \langle \Delta y^2 \rangle_0. \quad (20)$$

Introduisons alors la probabilité jointe $P(y_1, t_1; y_2, t_2)$ d'existence de l'état y_1 au temps t_1 et de l'état y_2 au temps t_2 ($t_1 \leq t_2$).

Nous pouvons définir les fonctions de corrélation :

$$\langle y_{1k} y_{2l} \rangle(t_1, t_2) = \sum_{y_{1k}, y_{2l}} y_{1k} y_{2l} P(y_1, t_1; y_2, t_2), \quad t_1 \leq t_2. \quad (21)$$

Ainsi, comme le fait par exemple A. Dalfès [10] en utilisant l'équation de Fokker-Planck pour les probabilités jointes, nous obtenons

$$\frac{\partial}{\partial t_2} \langle y_{1k} y_{2l} \rangle(t_1, t_2) = \langle y_{1k} \cdot D_1(y_{2l}) \rangle, \quad t_1 \leq t_2 \quad (22)$$

ou, pour les variables centrées (sous forme matricielle) :

$$\frac{\partial}{\partial t_2} \langle \Delta y_1 \cdot \Delta y_2 \rangle(t_1, t_2) = \langle \Delta y_1 \Delta y_2 \rangle A^T(y_M), \quad t_1 \leq t_2. \quad (23)$$

4. Densité spectrale de bruit. — Dans le cas d'un réacteur stationnaire critique (donc $\rho_M = 0$, $S = 0$), et utilisant les résultats précédents (eq. (20) et (23)), nous obtenons facilement (ainsi que l'on peut le vérifier dans [5], [7] ou [8]) la transformée de Fourier des fonctions de corrélations des variables centrées, ce qui donne la matrice des densités spectrales énergétiques de bruit :

$$S(f) = [i 2 \pi f I - A(y_M)]^{-1} 2 D_2(y_M^2) [-i 2 \pi f I - A^T(y_M)]^{-1} \quad (24)$$

dans laquelle $A(y_M)$ est définie par l'éq. (16), $I \equiv$ matrice unité, et après calculs :

$$2 D_2(y_M^2) = \begin{bmatrix} \alpha_t N_M & * & * & * \\ \alpha_l N_M & \alpha_m N_M & * & * \\ \alpha_f (\langle v_0 \rangle - 1) N_M & \alpha_f \beta \langle v \rangle N_M & 2 \alpha_f N_M + 2 \alpha \theta_{M_0} & * \\ 0 & 0 & -g \alpha_f N_M - 2 g \alpha \theta_{M_0} & g \alpha_f N_M + 2 g \alpha \theta_{M_0} \end{bmatrix} \quad (25)$$

avec

$$\begin{aligned} \alpha_t &= \alpha_f \langle v_0(v_0 - 1) \rangle + 2 \alpha_f \langle v_1 \rangle, \\ \alpha_m &= \alpha_f \langle v_1(v_1 + 1) \rangle, \\ \alpha_l &= \alpha_f \langle v_1(v_0 - 1) \rangle - \alpha_f \langle v_1 \rangle, \end{aligned}$$

la matrice $2 D_2(y_M^2)$ étant symétrique, comme l'indique le signe *.

La densité spectrale énergétique du bruit neutronique (DSN) s'obtient en calculant le premier élément diagonal de $S(f)$. Toutefois, l'expression exacte est trop compliquée pour être reproduite ici, et nous en donnerons une forme simplifiée dans la suite.

5. Fonction de transfert. — Nous avons obtenu, pour les équations aux valeurs moyennes, la relation (9)

$$\frac{d}{dt} \langle y \rangle_0(t) = \langle D_1(y) \rangle_0$$

en négligeant les covariances, et en se plaçant dans le

cas d'un réacteur stationnaire (caractérisé par y_M) ce système permet de calculer, après transformation de Laplace, la réponse $\Delta N(s)$ à un saut de réactivité Δk . Il vient après calcul

$$T(s) = \frac{\Delta N(s)}{\frac{N_M}{\Delta k}} = \frac{T_0(s)}{1 - T_0(s) \cdot T_F(s)} \quad (26)$$

avec

$$T_0(s) = \frac{1}{s \left(l_M + \frac{\beta k_M}{s + \lambda} \right) + 1 - k_M} \quad (27)$$

fonction de transfert en boucle ouverte

$$T_F(s) = l_M N_M \left[\gamma_1 \frac{\alpha_f}{s + \alpha} + \gamma_2 \frac{\alpha_f}{s + \alpha} \frac{\alpha g}{s + \alpha_v} \right] \quad (28)$$

fonction de transfert de contre-réaction.

Nous pouvons ainsi facilement calculer le module au carré de la fonction de transfert (FT) qui s'obtient par $|T(i 2 \pi f)|^2$.

La fonction de transfert $T(s)$ obtenue après calculs correspond au schéma bouclé suivant :

$T_0(s)$ est la fonction de transfert reliant les fluctuations de réactivité aux fluctuations de la population neutronique du réacteur.

Deux sources de bruit de réactivité sont mises en évidence par ce schéma, toutes deux proportionnelles à la puissance (N_M) du réacteur :

- Un bruit de température ($\Delta k_{\theta u}$) dont l'intensité dépend de γ_1 ($\sim$ coefficient Doppler) et relié aux fluctuations de puissance par la fonction de transfert *puissance-température du combustible*

$$\frac{\alpha_f}{s + \alpha}.$$

- Un bruit d'ébullition (Δk_v), d'intensité proportionnelle au coefficient de vide ($\sim \gamma_2$) et relié aux fluctuations de température du combustible par la fonction de transfert *température du combustible-vide*

$$\frac{\alpha g}{s + \alpha_v}.$$

Remarquons que dans les réacteurs à eau bouillante,

nous avons généralement $|\gamma_1| \ll |\gamma_2|$, et par conséquent $\Delta k_{\theta u}$ peut être négligé devant Δk_v .

6. Bruit d'entrée. — Le bruit d'entrée I du réacteur est défini par la relation

$$S(f) = |T(f)|^2 I(f)$$

ou par

$$I(\omega) = \frac{S(\omega)}{|T(i\omega)|^2} \quad (\omega = 2 \pi f). \quad (29)$$

7. Formes analytiques approximées. — Compte tenu des valeurs numériques caractéristiques d'un réacteur stationnaire, critique à eau bouillante (cf. [3]), et reproduite dans le tableau II, les fonctions calculées ci-dessus (DSN, FT, BE) peuvent être approximées par les formes analytiques suivantes (avec $\omega = 2 \pi f$; $\alpha_p = -\beta/l$) : (les formes analytiques exactes, trop compliquées, ne sont pas reproduites ici, mais leurs caractéristiques seront présentées plus loin).

TABLEAU II

Exemple de valeurs numériques des constantes physiques d'un réacteur à eau bouillante

(Les valeurs sont exprimées dans le système MKSA)

$\rho = 0$	$\beta = 700 \times 10^{-5}$	$\lambda = 5 \times 10^{-2} \text{ s}^{-1}$
$N_M = 2 \times 10^{15}$ (ce qui correspond à une puissance thermique de 1 000 MW)	$l = 3 \times 10^{-5} \text{ s}^{-1}$	$t_c = -2 \times 10^{-5} / \text{K}$
$\langle v \rangle = 2,5$	$M_u = 75\,750 \text{ kg}$	$C_u = 330 \text{ J/kg K}$
$q = 3,2 \times 10^{-11} \text{ J}$	$\alpha = 0,2 \text{ s}^{-1}$	$g = 0,77$
$T_M = 565 \text{ K}$	$h_v = 1,46 \times 10^6 \text{ J/kg}$	$\rho_v = 40 \text{ kg/m}^3$
$\alpha_v = 2,44 \text{ s}^{-1}$	Les calculs fournissent	$\alpha_t = 7,3 \times 10^4 \text{ s}^{-1}$
$v_c = -1,85 \text{ m}^{-3}$		

Densité spectrale énergétique du bruit neutronique (DSN).

$$S_{NN}^A(\omega) = N_M \alpha_t \frac{[\omega^2 + \lambda^2] \left[\omega^2 + \alpha^2 \frac{\alpha_f N_M + \alpha \theta_{M0}(1-g)}{\alpha_f N_M + \alpha \theta_{M0}} \right] \left[\omega^2 + \frac{2 N_M}{\alpha_t} g \gamma_2^2 (\alpha_f N_M + \alpha \theta_{M0}) \right]}{[\omega^2 + \lambda^2] \left[\omega^2 - \frac{\alpha_f N_M \alpha g \gamma_2}{\alpha_p} \right]^2 [\omega^2 + \alpha_p^2] + 2(\lambda \alpha_f N_M)^2 \alpha_v \gamma_1 \alpha g \gamma_2} \quad (30)$$

Fonction de transfert (FT).

$$|T^A(i\omega)|^2 = \frac{1}{l_M^2} \frac{(\omega^2 + \alpha^2)(\omega^2 + \alpha_v^2)(\omega^2 + \lambda^2)}{[\omega^2 + \lambda^2] \left[\omega^2 - \frac{\alpha_f N_M \alpha g \gamma_2}{\alpha_p} \right]^2 [\omega^2 + \alpha_p^2] + 2(\lambda \alpha_f N_M)^2 \alpha_v \gamma_1 \alpha g \gamma_2} \quad (31)$$

Nous remarquons que les dénominateurs de $S_{NN}^A(\omega)$ et de $|T^A(i\omega)|^2$ sont identiques. Cela s'explique par le fait que les dénominateurs des fonctions exactes $S_{NN}(\omega)$ et $|T(i\omega)|^2$ sont eux-mêmes identiques.

Bruit d'entrée (BE).

$$I^A(\omega) = N_M l_M^2 \alpha_t \frac{\left[\omega^2 + \alpha^2 \frac{\alpha_f N_M + \alpha \theta_{M0}(1-g)}{\alpha_f N_M + \alpha \theta_{M0}} \right] \left[\omega^2 + \frac{2 N_M}{\alpha_t} g \gamma_2^2 (\alpha_f N_M + \alpha \theta_{M0}) \right]}{[\omega^2 + \alpha^2][\omega^2 + \alpha_v^2]} \quad (32)$$

8. Analyses paramétriques. — PUISSANCE VARIABLE.

— Si la puissance du réacteur augmente, on peut constater :

SUR LA DSN (Fig. 1).

- Une baisse relative de l'amplitude des fluctuations basses fréquences ($\omega < \lambda$, $N_M < 2 \times 10^{14}$).
- L'apparition simultanée d'une résonance située dans une plage de fréquences intermédiaires ($10^{-2} \text{ s}^{-1} < \omega < 10^1 \text{ s}^{-1}$, dès que $N_M > 2 \times 10^{12}$).
- Une augmentation générale de l'amplitude de la DSN, proportionnelle à N_M pour $\omega > 10^1 \text{ s}^{-1}$ et $N_M < 2 \times 10^{17}$ et également proportionnelle à N_M pour $\omega < \lambda$, $N_M > 2 \times 10^{16}$.

FIG. 1. — Densité spectrale énergétique du bruit neutronique (DSN). Puissance variable.

SUR LA FT (Fig. 2).

- Une baisse relative de l'amplitude de la FT aux basses fréquences ($\omega < \lambda$) qui est proportionnelle à N_M^{-2} .

- L'apparition d'une résonance identique à celle observée sur la DSN.

- Un comportement indépendant de N_M aux fréquences élevées, c'est-à-dire supérieures à la fréquence de résonance.

FIG. 2. — Fonction de transfert (FT). Puissance variable.

SUR LE BE (Fig. 3).

- Un comportement indépendant de la fréquence pour de faibles puissances ($N_M < 2 \times 10^{12}$), ce qui indique bien que le bruit d'entrée est blanc dans ce cas, donc que les effets des contre-réactions sont négligeables (*shot noise*).

- Une augmentation relative du niveau de bruit aux basses fréquences caractéristiques des contre-réactions (*flicker noise*), ainsi qu'une augmentation générale de l'amplitude de bruit. On constate que le *flicker noise* croît plus vite avec la puissance que le *shot noise* (cf. [4]).

FIG. 3. — Bruit à l'entrée (BE). Puissance variable.

COEFFICIENT DE VIDE VARIABLE. — Si le coefficient de vide ($|v_c|$) croît, on constate principalement :

SUR LA DSN (Fig. 4).

• Une diminution relative de l'amplitude des fluctuations basses fréquences ($\omega < \lambda$) (se stabilisant pour $v_c \cong -2 \times 10^{-1} \text{ m}^{-3}$ ($-2 \times 10^{-2} \text{ pcm/cm}^3$)), et une augmentation de l'importance de la résonance dans l'allure générale de la DSN ; ceci provient du déplacement du pic vers les fréquences élevées si $|v_c|$ croît, en entraînant la disparition du plateau situé à droite du pic.

FIG. 4. — Densité spectrale énergétique du bruit neutronique (DSN). Coefficient de vide variable.

SUR LA FT (Fig. 5).

• Des effets identiques à ceux observés sur la DSN, mis à part la non-stabilisation de la diminution des amplitudes de la FT aux pulsations inférieures à λ .

SUR LE BE (Fig. 6).

• Une augmentation du niveau de bruit aux basses fréquences (découlant naturellement des remarques précédentes), alors qu'il est indépendant de la valeur de v_c pour les fréquences élevées ($\omega > 10^3 \text{ Hz}$).

FIG. 5. — Fonction de transfert (FT). Coefficient de vide variable.

FIG. 6. — Bruit à l'entrée (BE). Coefficient de vide variable.

9. Remarques finales.

• Ainsi que nous pouvons le constater sur les figures, les fonctions analytiques simplifiées proposées constituent une approximation satisfaisante des fonctions exactes pour les plages de valeurs suivantes : $10^{14} < N_M < 10^{17}$ et $-4 \text{ m}^{-3} < v_c < -0,2 \text{ m}^{-3}$.

• En se basant sur la forme approximée de la DSN et de la FT, on constate que celles-ci présentent une résonance pour une pulsation voisine de

$$\omega_0 = \left(-\frac{\alpha_f N_M \alpha g \gamma_2}{\alpha_p} \right)^{1/2}$$

soit

$$\sim 4,2 \times 10^{-7} (-N_M v_c)^{1/2} \text{ s}^{-1}$$

(en tenant compte des valeurs numériques du tableau II), ce qui est bien ce que l'on observe. De plus, on remarque que le pic se déplace bien vers les fréquences croissantes comme $(-N_M v_c)^{1/2}$.

• Les observations faites, à savoir :

— diminution de l'amplitude relative des fluctua-

tions pour $\omega < \lambda$, tant sur la DSN que sur la FT avec N_M ou $|v_c|$ croissant,

— l'augmentation plus rapide du *flicker noise* que du *shot noise* pour les mêmes pulsations, avec également N_M et $|v_c|$ croissant,

— l'existence d'une fréquence de coupure

$$f_c = + \frac{\beta}{2\pi l} \left(\omega_c = \frac{\beta}{l} = -\alpha_p \right)$$

sur la DSN et FT, identique à celle observée pour les réacteurs de puissance nulle,

sont en accord avec celles faites par différents auteurs, par exemple K. Saito [4], R. Isnard [8] et D. R. Harris [2].

Actuellement une étude est en cours ayant pour but de déterminer les conditions nécessaires à la réalisation d'une expérience simulant l'ébullition naturelle dans un réacteur à uranium enrichi-eau légère (réacteur CROCUS de l'EPF-Lausanne, puissance maximum 100 W). Cette expérience a pour but de vérifier la validité des hypothèses et du modèle présenté ici.

ANNEXE

Nomenclature relative au tableau I. — Les coefficients et paramètres introduits dans le tableau I ont la signification suivante :

α_f : probabilité par unité de temps et par neutron pour qu'un neutron crée une fission.

α_c : probabilité par unité de temps et par neutron pour que ce dernier disparaisse par capture dans le réacteur ou par fuite hors de celui-ci.

$\langle v \rangle = \langle v_0 \rangle + \langle v_1 \rangle$: nombre moyen de neutrons prompts ($\langle v_0 \rangle$) et retardés ($\langle v_1 \rangle$) émis par fission (les moyennes sont calculées avec la distribution $p(v_0, v_1)$).

β : fraction effective des neutrons retardés ($= \langle v_1 \rangle / \langle v \rangle$).

λ : probabilité par unité de temps et par précurseur pour qu'un précurseur se désintègre, en émettant un neutron (dit *retardé*).

α_{um} : probabilité par unité de temps et par unité d'énergie interne du combustible pour que cette dernière décroisse d'une unité par transfert au réfrigérant, sans génération de vapeur.

α_{mu} : probabilité par unité de temps et par unité d'énergie interne du modérateur pour que la quantité d'énergie interne du combustible croisse d'une unité par transfert du réfrigérant.

α_{uv} : probabilité par unité de temps et par unité d'énergie interne du combustible pour que cette dernière décroisse d'une unité par transfert au réfrigérant, immédiatement suivi de génération de vapeur.

α_{vu} : probabilité par unité de temps et par unité d'énergie interne du modérateur pour que le nombre d'unités d'enthalpie de vapeur décroisse d'une unité par condensation et transfert au combustible.

α_v : probabilité par unité de temps et par unité d'enthalpie de vapeur pour que cette dernière décroisse d'une unité par fuite de vapeur hors du réacteur.

Pour toutes ces grandeurs, l'indice R ou M indique qu'elles seront supposées connues pour un état de référence y_R du réacteur ou pour l'état y_M décrivant le comportement moyen de ce dernier.

Bibliographie

- [1] THIE, J. A., *Neutron Noise an AEC Monograph*, (Rowman and Littlefield Inc., New York) 1963.
- [2] HARRIS, D. R., *Stochastic Fluctuations in a Power Reactor WAPD-TM-190* (Bettis Atomis Power Laboratory) 1958.
- [3] PLUTA, R. P., An Analysis of Fluctuations in a Boiling Water Reactor by Methods of Stochastic Processes, APED-4071, *General Electric* (1962).
- [4] SAITO, K., Input-Noise Source of At Power Reactors with Temperature Feed-back Effect, *Nucl. Sc. Eng.* **37** (1969) 380.
- [5] MORISHIMA, N., Theory of Stochastic Fluctuations in a Power Reactor, *J. Nucl. Sc. Technol.* **10** (1973) 1.
- [6] KOSALY, G., MAROTI, L., MESKO, L., A simple Space Dependent Theory of the Neutron Noise in a Boiling Water Reactor, *Ann. Nucl. Energy*, **2** (1975), n° 2-5, p. 315.
- [7] LAX, M., Classical Noise IV : Langevin Methods, *Rev. Mod. Phys.* **38** (1966) 541.
- [8] ISNARD, R., Processus aléatoires dans un réacteur nucléaire compte tenu des effets de la température du combustible. 1^{re} partie : Etablissement du modèle. 2^e partie : Détermination expérimentale des paramètres du réacteur, *Revue Phys. Appl.* **8** (1973) 1.
- [9] LAX, M., Fluctuation from the Non-Equilibrium Steady State, *Rev. Mod. Phys.* **32** (1960).
- [10] DALFES, A., The Correlation Function and Power Spectral Density of Nuclear Reactors, *Nukleonik* **6**, Heft 2 (1964).